

DENSO WAVE PRIVATE SHOW 2016

DENSO



2.5Dランダムピッキング装置

特長

- ①混在したボルトをEYE FEEDERに投入することで平面に近い状態にすることが可能。
- ②汎用ビジョンシステムにてボルトの径及び長さ違いを種類ごとに判別することが可能。
- ③EYE FEEDER + ビジョンシステムがRC8コントローラーで制御可能。
- ④ワーク形状が変更となった場合でもビジョン設定変更のみで対応が可能。

設備概要

- ・ EYE FEEDER+ビジョンシステム+6軸ロボットを使用してボルトの仕分けを行う。
- ・ 概要として大きさと長さが異なるボルトをビジョンシステムにて識別後、6軸ロボットでチャッキングしてそれぞれの箱に挿入する。
- ・ 仕分け後にロボットにてEYEFEEDEERに戻る。

システム構成

- ・ 汎用ビジョンシステム
- ・ EYE FEEDER
- ・ 6軸R/B(VS050シリーズ)
- ・ コントローラーRC8(付加軸仕様)
- ・ 電動チャック爪

EYEFEEDEER[®]
the intelligent flexible feeder

